

Mando 1CH Smart-Move



Tabla de contenido.

Advertencias:	2
Descripción del producto.	2
Características técnicas.	3
Programación/Funciones del mando.	3
Programación Motor.	3-9

Mando 1CH SMART MOVE

Advertencias:

- Mantener lejos del agua.
- No golpear.
- No perforar.
- Mantener alejado de productos corrosivos.

Descripción del producto.

El mando de 1CH Smart Move electrónico mando que permite programar y controlar el proceso de subida y bajada de una persiana, sabiendo en todo momento en que punto se encuentra posicionada, facilitando así su control de apertura y su cierre, y, haciendo así, más cómodo su uso. Se puede programar hasta 3 puntos de parada diferentes para un mayor confort.

Diferencia con el motor de persiana NO electrónico: La programación de los finales de carrera se realiza mediante el mando, evitando el uso de escaleras, para su correcta configuración. Por lo tanto es más seguro.

Diferencia con el motor de persiana electrónico: Sabemos si nuestra persiana, cortina o toldo se encuentra abierto o cerrado en todo momento gracias a la comunicación entre mando y motor.

Mando 1CH Smart Move

Características técnicas.

Voltage	3v
Batería	CR2450
Frecuencia	433.925 Mhz
Potencia	10 milliwat
Temp	5°C - 50°C
Alcance	200 metros

Programación y Modos de funcionamiento

DESACTIVAR MODO BIDIRECCIONAL:

Mantener pulsado P2 -----> Leds del mando parpadean con 1 destello

ACTIVAR MODO BIDIRECCIONAL

Mantener pulsado P2 -----> Leds del mando parpadean con 2 destellos

DESACTIVAR COMBINACION DE TECLAS

Mantener pulsado STOP > 15seg. -----> LED Parpadea

ACTIVAR COMBINACION DE TECLAS

Mantener pulsado STOP > 15seg. -----> LED brilla fijamente

Programación.

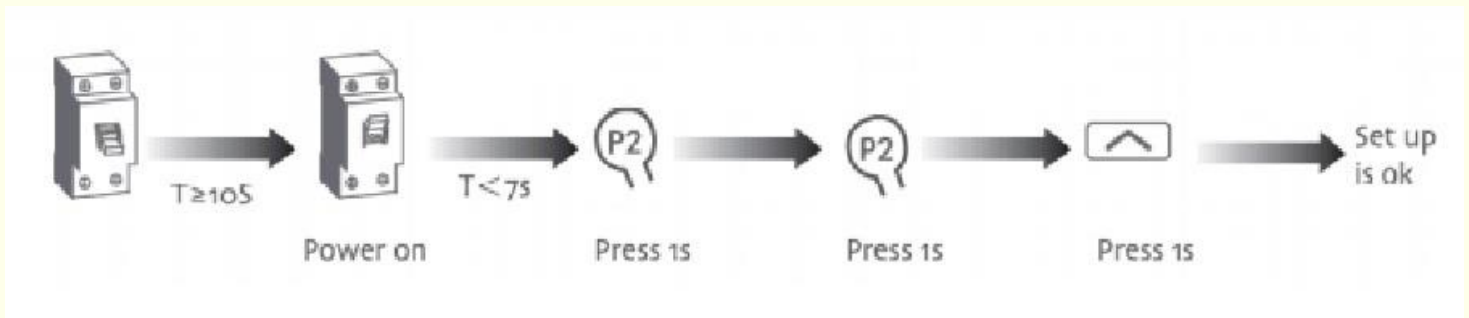
Programación del primer mando.

Damos corriente al motor y realizará BEEP + $\uparrow\downarrow$

a) Pulsamos P2 el Motor Pita BEEP + $\uparrow\downarrow$

b) Volvemos a pulsar P2 el Motor Pita BEEP + $\uparrow\downarrow$

c) Pulsamos la tecla STOP el Motor Pita BEEP + $\uparrow\downarrow$



Motor de persiana Smart Move electrónico de 45mm 20Nm (35kg) PREMIUM

Inversión de giro.

Para invertir el giro del motor en caso de girar en el sentido opuesto al deseado, siga los siguientes pasos:

- Pulse el botón del cabezal del motor 10 segundos (el motor reacciona $\uparrow\downarrow$ + pita 3 veces).
- Suelte el botón del cabezal y compruebe el sentido de giro.
- Sentido de giro invertido.

Ajuste de los finales de carrera.

Al ajustar los finales de carrera, tenga en cuenta que si no realiza ninguna acción durante 30 segundos, el modo de programación finalizará y no se guardará ningún cambio.

Programación de los finales de carrera superior e inferior :

1. Ponemos el motor en modo programación de la siguiente forma:

- Pulsamos P2 el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
- Pulsamos SUBIDA el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
- Pulsamos P2 el Motor el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)

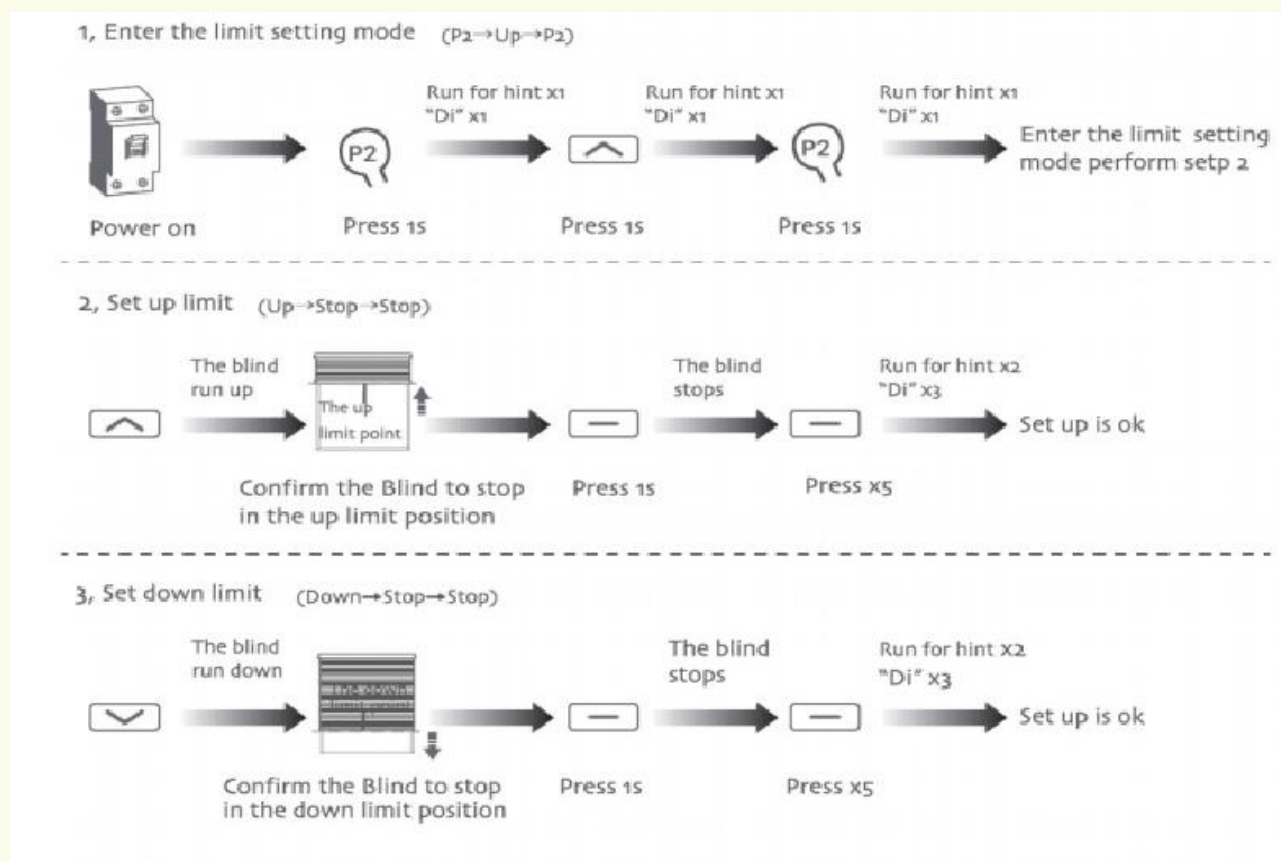
2. Programación FDC Superior

- Pulsamos SUBIDA hasta llevar a nuestra persiana al punto de paro superior.
- Detenemos en el punto deseado pulsando STOP
- Grabamos el punto MANTENIENDO PULSADO ---> STOP x 5seg
- el Motor el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$) x 3 Veces

3. Programación FDC Inferior

- Pulsamos BAJADA hasta llevar a nuestra persiana al punto de paro inferior.
- Detenemos en el punto deseado pulsando STOP
- Grabamos el punto MANTENIENDO PULSADO ---> STOP x 5seg
- el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)x 3 Veces y PUNTO GRABADO

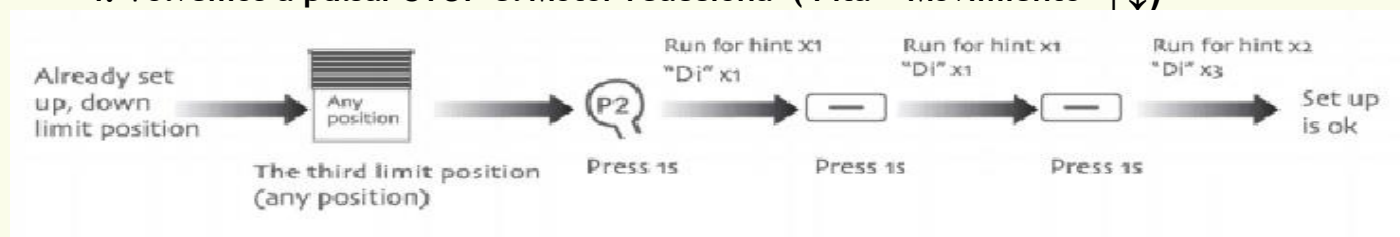
Motor de persiana Smart Move electrónico de 45mm 20Nm (35kg) PREMIUM



Nota: El motor reacciona según pulsemos subida/bajada manteniendo pulsado en modo continuo, y a pulsaciones cortas funcionará en pequeños tramos para un mejor ajuste de la posición deseada.

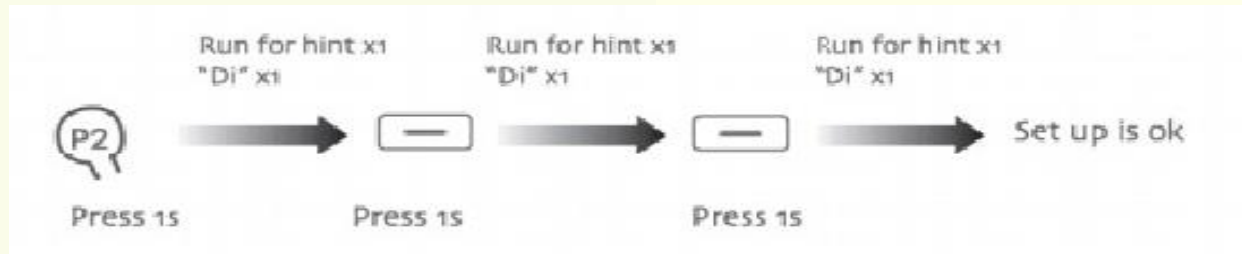
Programación 3er FDC o Punto de KONFORT:

1. Llevamos el motor a la posición deseada
2. Pulsamos P2 el Motor reacciona (Pita + Movimiento ↑↓)
3. Pulsamos STOP el Motor reacciona (Pita + Movimiento ↑↓)
4. Volvemos a pulsar STOP el Motor reacciona (Pita + Movimiento ↑↓)



Motor de persiana Smart Move electrónico de 45mm 20Nm (35kg) PREMIUM

Borrar un punto de paro:



Para borrar un punto de paro seguiremos los mismos pasos que para grabarlo.

1. Pulsamos P2 el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
2. Pulsamos STOP el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
3. Volvemos a pulsar STOP el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)

Añadir mandos:

Además del primer mando, puede añadir más mandos al motor. Esto puede conseguirlo de la siguiente manera:

- Pulse el botón de stop del mando programado durante 5 segundos (el motor responde).
- Pulse el botón de subida del mando a programar (el motor responde).
- Mando programado.

Cambiar el modo de funcionamiento:

Este motor tiene dos modos de funcionamiento, por pulsación o continuo:

- Pulsación: Debe mantener pulsado el botón de movimiento del mando para que el motor se pueda mover.
- Continuo: Una simple pulsación basta para realizar el movimiento del motor.

Para cambiar de modo deberá seguir los siguientes pasos:

1. Pulsamos P2 el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
2. Pulsamos SUBIDA el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$)
3. Pulsamos BAJADA el Motor ha cambiado su modo de funcionamiento.

Motor de persiana Smart Move electrónico de 45mm 20Nm (35kg) PREMIUM

Borrar la memoria de un motor.

Si desea borrar la memoria de un motor, es decir, que no se accione desde ninguno de los mandos por los que era controlado, y borre todos los finales de carrera debe seguir estos pasos:

- Pulse el botón de programación del motor durante 14 segundos
- **el Motor reacciona (Pita + Movimiento $\uparrow\downarrow$) x 4 veces**
- Memoria borrada.

Funciones del Boton P1 (Botón en la cabeza de motor)

1. Pulsación Corta

El motor realiza un movimiento corto de subida y bajada Movimiento $\uparrow\downarrow$

2. Entrar en Modo Programación

Pulsación manteniendo 2 segundos hasta que el motor reaccione:

El motor realiza un movimiento corto de subida y bajada Movimiento $\uparrow\downarrow$ 1 vez

3. Habilitar / Deshabilitar la función Wireless

Pulsación manteniendo 6 segundos hasta que el motor reaccione:

El motor realiza un movimiento corto de subida y bajada Movimiento $\uparrow\downarrow$ 2 veces

4. Cambio de dirección

Pulsación manteniendo hasta que el motor reaccione:

El motor realiza un movimiento corto de subida y bajada Movimiento $\uparrow\downarrow$ 3 veces

5. RESET

Pulsación manteniendo hasta que el motor reaccione:

El motor realiza un movimiento corto de subida y bajada Movimiento $\uparrow\downarrow$ 4 veces

Información de la compañía.

Empresa: Motores y persianas.

Dirección centro técnico: Carrer dels ferrocarrils catalans, 43.

Código postal: 08038.

Teléfonos de contacto:

Departamento logístico Madrid: 91 101 93 89.

Oficina Barcelona: 93 10009 15

www.motoresypersianas.com

