

Advertencias:

- No instale el receptor dentro o cerca de algún elemento metálico que pueda afectar a la señal recibida por el receptor.
- Señal efectiva: 80 metros en un área abierta.
- Distancia mínima entre el receptor y el suelo 1,5m.
- Distancia mínima entre el receptor y el techo 0,3m.
- Asegúrese que ha quitado la corriente antes de cablear el pulsador, para poder garantizar su seguridad.
- Evite perturbaciones estáticas que puedan dañar los componentes electrónicos.
- Use cables que sean flexibles.
- Garantice que ninguna fuerza esté actuando en los cables después de la instalación.

Características técnicas.

Tensión de entrada: 230V.

Temperatura de trabajo: -40°C -> +85°C.

Potencia de carga: ≤500W.

Frecuencia recibida: 433.92MHz.

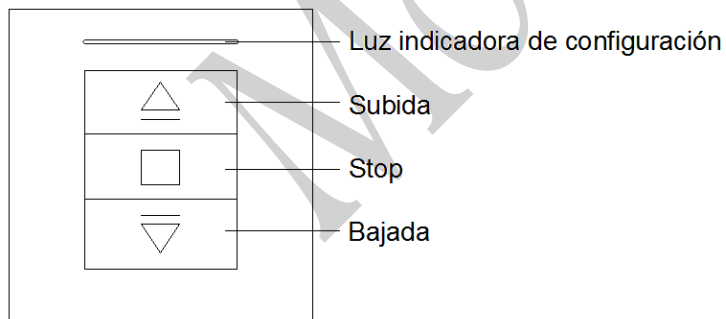
Sensibilidad que recibe: -110dBm.

Cantidad de transmisores permitidos: Ruta única ≤20.

Tipo de operación permitida: Remota / Manual.

Funcionamiento:

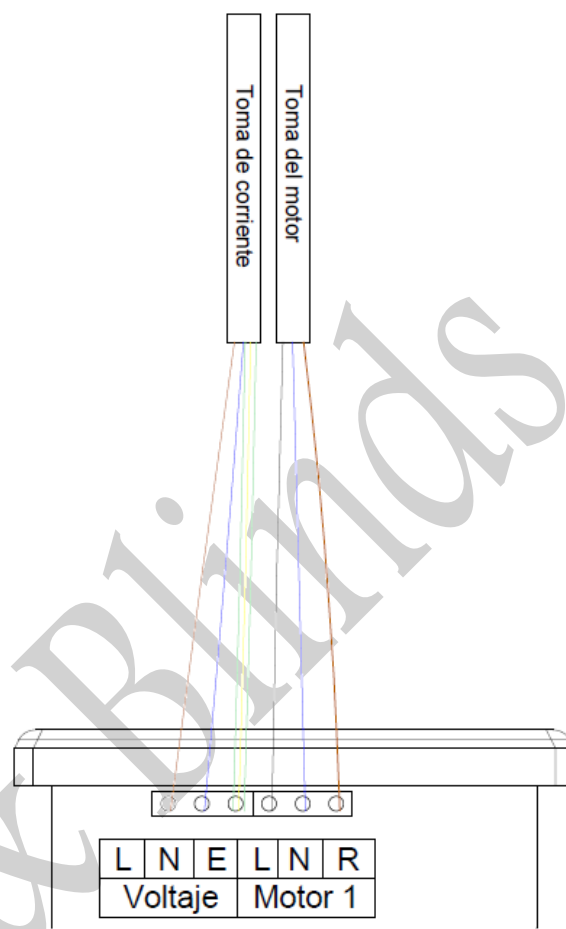
Antes de aprender a programar este pulsador, es necesario que tenga claros los elementos de los cuales se compone:



Este pulsador tiene un funcionamiento sencillo:

- Al pulsar subida, el motor subirá.
- Al pulsar bajada, el motor bajará.
- Al pulsar stop, el motor se parará.

Esquema de conexión.



L= Línea/Fase -> Negro marrón o gris, según vivienda.

N= Neutro -> Azul.

E= Toma tierra -> Amarillo/Verde.

L= Subida/Bajada del motor -> Negro/Marrón.

N= Común -> Azul.

R= Bajada/Subida del motor -> Marrón/Negro.

Programación del pulsador:

Para poder conectar un mando con el pulsador, deberá realizar alguno de los siguientes pasos, según convenga:

Programación:

- Pulsar el botón de STOP durante 5 segundos.
- El indicador parpadeará.
- Pulsar el botón de subida del mando dentro de los 10 segundos siguientes a la primera acción (de no ser así, deberá volver a pulsar el botón de STOP durante 5 segundos).
- El indicador parpadeará 3 veces rápidamente. Esto querrá decir que está programado.

Inversión de giro:

Nota: En caso que pulsemos algún botón y el motor funcione correctamente (es decir, en la dirección que le corresponde) SALTE este paso. En caso que las flechas actúen al revés, realizar el siguiente paso.

- Pulse los botones de subida y bajada a la vez durante 5 segundos.
- El indicador parpadeará rápidamente 3 veces. Esto querrá decir que ha invertido el giro del motor.

Configuración del modo de pulsación:

Es posible controlar el motor de dos formas:

- Pulsación de alguna dirección: El motor se mueve hasta llegar al final de carrera designado, o bien, hasta que el usuario pulsa STOP.
- Pulsación MANTENIDA de alguna dirección. El motor se mueve SOLO mientras el usuario pulse el botón adecuado. En el momento que lo suelte, dejará de moverse.

Así pues, es imprescindible que entienda como alternar entre estos dos modos.

Para intercambiar entre los métodos de funcionamiento hay dos formas:

Primera:

- Pulsar el botón de STOP del pulsador durante 5 segundos.
- El indicador parpadea.
- Pulsar el botón de STOP del mando durante 10 segundos.
- El indicador parpadea 3 veces de forma rápida. Esto quiere decir que se ha cambiado el modo de uso.

Segunda:

- Pulsar SUBIDA + STOP en el pulsador durante 5 segundos.
- El indicador parpadea 3 veces. Esto querrá decir que se ha cambiado el modo de funcionamiento.

Tercera.

Existe una tercera forma de intercambiarlos.

- Pulsando SUBIDA + BAJADA > 1.5 segundos cambia a modo continuo.
- Pulsando SUBIDA + BAJADA < 1.5 segundos el motor se moverá paso a paso.

Borrar un mando:

- Pulsa el botón de STOP del pulsador durante 5 segundos.
- El indicador parpadeará.
- Pulsa el botón BAJADA del mando a borrar, durante 10 segundos.
- El indicador parpadeará 3 veces rápidamente. Esto significará que se ha borrado el mando.

Borrar todos los mandos:

- Pulsar STOP + BAJADA del pulsador durante 5 segundos.
- El indicador parpadeará 3 veces rápidamente. Esto significará que han sido borrados todos los mandos.